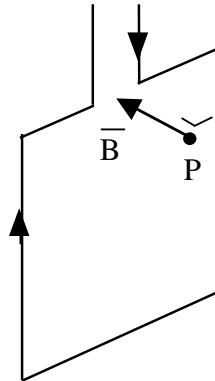


Exemples de réponses aux questions d'examen sur les chapitres XI à XIII



- b) $\bar{B} = \mathbf{0}$ car les champs magnétiques provoqués par les deux conducteurs sont égaux et opposés.
- c) \bar{B} perpendiculaire au plan de la boucle entrant dans la face montrée.



2. $\bar{F} = \bar{F}_B + \bar{F}_E$
 $\bar{F}_E = q\bar{E} = eE\bar{I}_z$ car $q = +e$
 $\bar{F}_B = q\bar{v} \times \bar{B} = e\bar{v}B\bar{I}_x$ car $(\bar{v} \perp \bar{B})$
 $\bar{a} = \bar{F}/m = \frac{e\bar{v}B\bar{I}_x + eE\bar{I}_z}{m}$

Donc

$$\begin{aligned} a_x &= e v B / m \\ a_y &= 0 \\ a_z &= e E / m \end{aligned}$$

3. a) $\bar{F} = I \bar{AB} \times \bar{B}_2$ $B_2 = \frac{\mu_0}{2\pi} \frac{I}{d}$

$$\begin{aligned} F &= IL \frac{\mu_0}{2\pi} \frac{I}{d} \quad \text{car } \bar{AB} \perp \bar{B}_2 \\ &= \frac{\mu_0}{2\pi} L \frac{I^2}{d} \end{aligned}$$

\bar{F} dirigée de 1 vers 2 (force attractive).

- b) $W = 0$ car à tout instant, la force d'attraction entre les deux fils est perpendiculaire au déplacement.

4. a) loi d'Ohm : $v(t) = R i(t) = RA e^{-Bt} + RD$

b) $v(t) = L \frac{di(t)}{dt} = -LA Be^{-Bt}$

c) $i(t) = \frac{dq(t)}{dt}$

$$q(t) = \int_0^t i(t') dt' = \int_0^t (A e^{-Bt'} + B) dt'$$

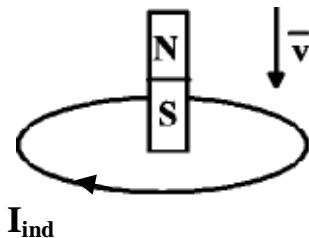
$$q(t) = \frac{A}{B} (1 - e^{-Bt}) + Dt$$

d) $v(t) = \frac{q(t)}{C} = \frac{A}{BC} (1 - e^{-Bt}) + \frac{D}{C} t$

7. $\phi_B \equiv \int \bar{B} \cdot \bar{dA}$

($\phi_B \equiv \bar{B} \cdot \bar{A}$ n'est pas une définition générale ; elle n'est valable que pour une surface plane et \bar{B} uniforme).

9.



10. $Z_{L_1} = \omega L_1 j$

$Z_{L_2} = \omega L_2 j$

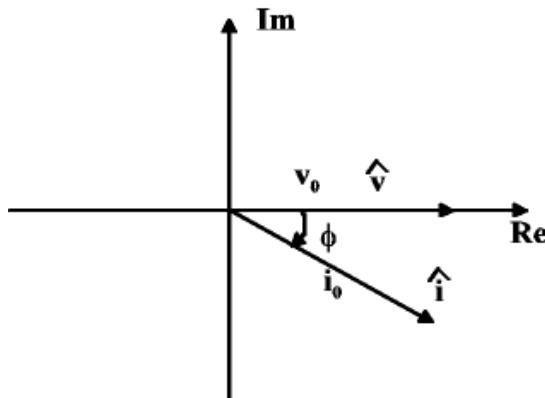
Les deux inducteurs sont en série :

$$Z_{L_{tot}} = Z_{L_1} + Z_{L_2} = \omega (L_1 + L_2) j = 3 \omega L j$$

Les deux inducteurs en série sont équivalents à un seul inducteur d'inductance $3L$. La constante de temps vaut donc :

$$Z = \frac{3L}{R}.$$

11. a) $\hat{\mathbf{v}} = \mathbf{v}_0$
- b) $\mathbf{Z} = \mathbf{R} + \omega \mathbf{L} \mathbf{j}$
- c) $\hat{\mathbf{i}} = \frac{\hat{\mathbf{v}}}{\mathbf{Z}} = \frac{\mathbf{v}_0}{\mathbf{R} + \omega \mathbf{L} \mathbf{j}} = \mathbf{v}_0 \frac{\mathbf{R} - \omega \mathbf{L} \mathbf{j}}{\mathbf{R}^2 + \omega^2 \mathbf{L}^2}$
- d) $\mathbf{i}_0 = |\hat{\mathbf{i}}| = \frac{\mathbf{v}_0}{\sqrt{\mathbf{R}^2 + \omega^2 \mathbf{L}^2}}$
 $\left(\text{ou } \mathbf{i}_0 = \frac{\mathbf{v}_0}{|\mathbf{Z}|} \right)$
 $\mathbf{i}_{\text{eff}} = \frac{\mathbf{i}_0}{\sqrt{2}} = \frac{\mathbf{v}_0}{\sqrt{2(\mathbf{R}^2 + \omega^2 \mathbf{L}^2)}}$
- e) $\operatorname{tg} \phi = -\frac{\omega \mathbf{L}}{\mathbf{R}}$
- f) $\phi = \arctg \left(-\frac{\omega \mathbf{L}}{\mathbf{R}} \right) \quad , \text{ donc } \phi < 0.$



g) Le courant est en retard par rapport à la tension ($\phi < 0$.).

$$\mathbf{v}(t) = \mathbf{v}_0 \sin \omega t$$

$$\mathbf{i}(t) = \mathbf{i}_0 \sin (\omega t + \phi) \quad \phi < 0.$$

