

II - Notions de probabilité

- Une **variable aléatoire** est une variable dont la valeur ne peut être prédite avec certitude mais dont la probabilité d'occurrence d'une valeur (variable discrète) ou d'un domaine de valeurs (variable continue) est connue.
- Un **processus aléatoire** est décrit par une ou plusieurs variables aléatoires.

Axiomes de base du calcul des probabilités

1/ $0 \leq P(x) \leq 1$ si x certainement vrai: $P(x) = 1$
 si x certainement faux: $P(x) = 0$

2/ Addition et exclusion

$$P(x \cup y) = P(x) + P(y) - P(x \cap y)$$

si x et y sont exclusifs: $P(x \cap y) = 0$

$$P(x \cup y) = P(x) + P(y)$$

3/ Multiplication et indépendance

$$P(x \cap y) = P(x) \times P(y/x) = P(y) \times P(x/y)$$

si x et y sont indépendants: $P(x/y) = P(x)$

$$P(y/x) = P(y)$$

$$P(x \cap y) = P(x) \times P(y)$$

Fonctions de fréquence, de densité de probabilité, de distribution, caractéristique

Fonction de fréquence d'une variable discrète

◦ Soit une population finie de n éléments caractérisés par une propriété (variable) x pouvant prendre k valeurs possibles x_1, x_2, \dots, x_k

exemple: taille exprimée en cm mesurée au mm près d'une population

◦ Soit $n_i, i = 1, k$ le nombre d'occurrences de la valeur x_i

$$f(x_i) = p_i = \frac{n_i}{n}$$

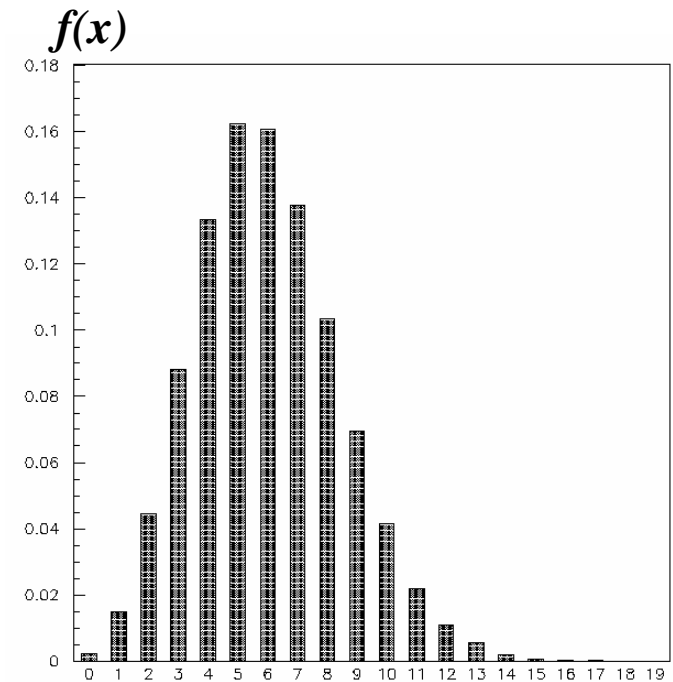
$$\sum_{i=1}^k n_i = n$$

◦ Normalisation $\sum_{i=1}^k p_i = 1$

◦ Cas d'une population infinie

$$f(x_i) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n_i}{n}$$

exemple : jet d'un dé



• Fonction de densité de probabilité (fdp) d'une variable continue

Exemple: spectre d'émission en longueur d'onde d'un scintillateur organique

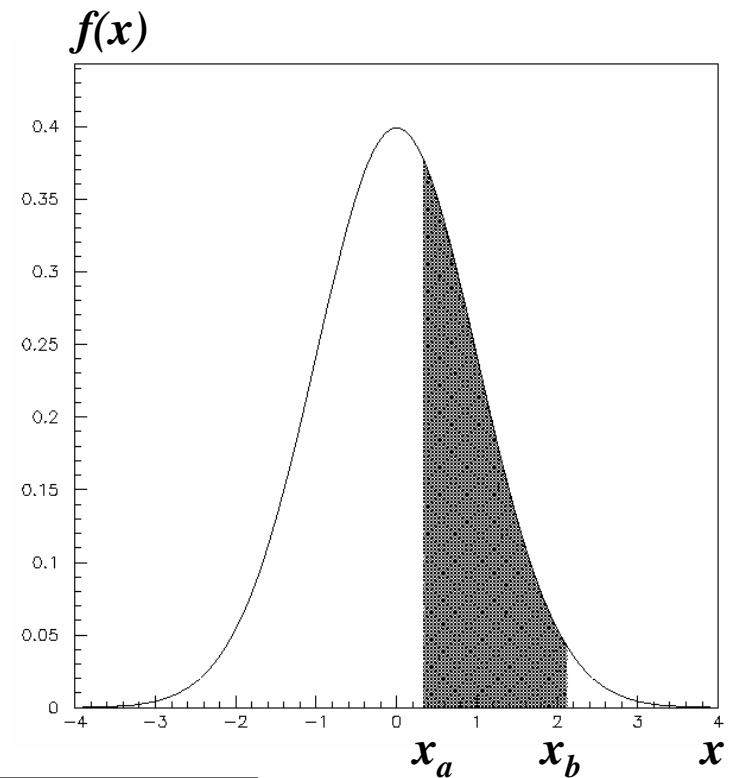
$$\circ f(x_i) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} P(x_i \leq x < x_i + \Delta x) / \Delta x$$

$$\circ f(x_i) dx = P(x_i \leq x < x_i + dx) = P([x_i, x_i + dx])$$

◦ Normalisation : la probabilité totale = 1

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = 1$$

$$\circ P(x_a \leq x < x_b) = \int_{x_a}^{x_b} f(x) dx$$



Suite du cours: **fonction de densité de probabilité** ou **fdp**
pour des variables continues et des variables discrètes

• Fonction de distribution

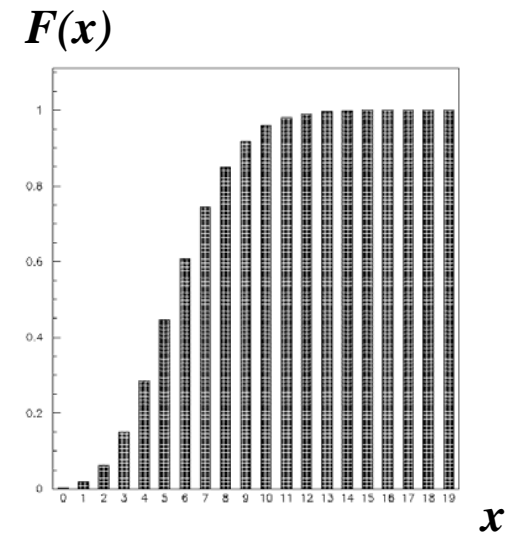
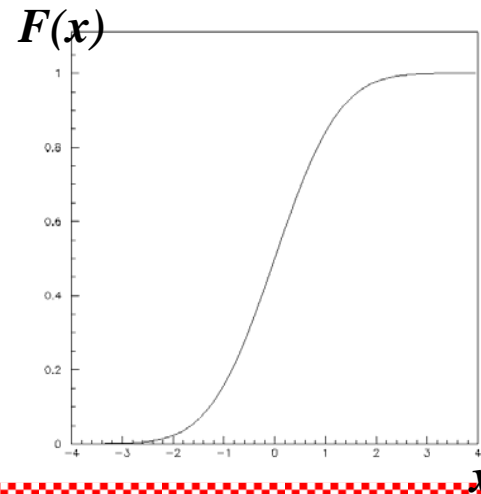
◦ variable discrète pouvant prendre n valeurs:

$$F(x_i) = \sum_{j=1}^i f(x_j) \quad i = 1, n$$

◦ variable continue $F(x) = \int_{-\infty}^x f(y) dy$
 $dF(x) = f(x) dx$

◦ $F(-\infty) = 0 \leq F(x) \leq (+\infty) = 1$

en pratique $F(x) = 0 \quad \forall x \leq x_{min}$
 $F(x) = 1 \quad \forall x \geq x_{max}$



• Fonction caractéristique

Transformée de Fourier de la fdp

$$\circ \phi(t) = E[e^{itx}] = \int_{-\infty}^{\infty} e^{itx} f(x) dx$$

$$\circ f(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-itx} \phi(t) dt$$

$$\circ \phi_{\alpha}(x) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{it(x-\alpha)} f(x) dx$$

Espérance mathématique, moments non-centrés et centrés

◦ **Espérance mathématique: moyenne pondérée par la fdp**

$$E[g(x)] = \int_{-\infty}^{\infty} g(x) f(x) dx$$

$$E\left[\sum_{i=1}^n a_i g_i(x)\right] = \sum_{i=1}^n a_i E[g_i(x)]$$

◦ **Moments non-centrés**

$$\mu_k = E[x^k] = \int_{-\infty}^{\infty} x^k f(x) dx$$

moyenne $\mu_1 = \mu = \int_{-\infty}^{\infty} x f(x) dx$

◦ **Moments centrés**

$$m_k = E[(x - \mu)^k] = \int_{-\infty}^{\infty} (x - \mu)^k f(x) dx$$

variance $m_2 = \sigma^2 = \int_{-\infty}^{\infty} (x - \mu)^2 f(x) dx$

$$\sigma^2 = \mu_2 - \mu^2 = E[x^2] - (E[x])^2$$

déviatiion standard, écart type: $\sigma = \sqrt{\sigma^2}$

◦ **Relation avec la fonction caractéristique**

$$\frac{\partial^k \phi(t)}{\partial t^k} = \frac{\partial^k}{\partial t^k} \int_{-\infty}^{\infty} e^{itx} f(x) dx = i^k \int_{-\infty}^{\infty} x^k e^{itx} f(x) dx \Rightarrow$$

$$\mu_k = i^{-k} \left. \frac{\partial^k \phi(t)}{\partial t^k} \right|_{t=0}$$

$$\text{et } \phi(t) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\mu_k (it)^k}{k!}$$

puisque $e^x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^k}{k!}$

de même

$$m_k = i^{-k} \left. \frac{\partial^k \phi_{\mu}(t)}{\partial t^k} \right|_{t=0}$$

Equivalence entre la fonction de densité de probabilité	$f(x)$
ou la fonction de distribution $F(x)$	$f(x) = d_x F(x)$
ou la fonction caractéristique $\phi(t)$	$f(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-itx} \phi(t) dt$
ou tous les moments μ_k non nuls	$f(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-itx} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\mu_k (it)^k}{k!} dt$

La plupart des fdp décrivant les grandes classes de processus aléatoires sont déterminées par leur forme analytique et les valeurs de μ et σ^2 .

- Soient un ensemble de variables aléatoires indépendantes x_i , $i = 1, n$ distribuées suivant des fdp de moyenne μ_i et variance σ_i^2

si

$$y = \sum_{i=1}^n a_i x_i + b$$

alors

$$\mu_y = \sum_{i=1}^n a_i \mu_i + b$$

et

$$\sigma_y^2 = \sum_{i=1}^n a_i^2 \sigma_i^2$$

et non $\sigma = \sum_{i=1}^n a_i \sigma_i$

Distribution de plusieurs variables aléatoires $x_i, i=1, n$

Fonction de densité de probabilité jointe

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) dx_1 dx_2 \dots dx_n = f(\underline{x}) d\underline{x} = P([\underline{x}, \underline{x} + d\underline{x}])$$

$$\text{normalisation } \int_{\Omega} f(\underline{x}) d\underline{x} = 1$$

$$\text{moyennes } \mu_i = E[x_i] = \int_{\Omega} x_i f(\underline{x}) d\underline{x}$$

$$\text{variances } \sigma_i^2 = E[(x_i - \mu_i)^2] = \int_{\Omega} (x_i - \mu_i)^2 f(\underline{x}) d\underline{x}$$

$$\text{covariances } \boxed{\sigma_{ij} = V_{ij} = \text{cov}(x_i, x_j) = E[(x_i - \mu_i)(x_j - \mu_j)]} = \int_{\Omega} (x_i - \mu_i)(x_j - \mu_j) f(\underline{x}) d\underline{x}$$

$$\text{de même que } \sigma^2 = E[x^2] - (E[x])^2 \text{ on a } \boxed{\sigma_{ij} = E[x_i \cdot x_j] - E[x_i] E[x_j]}$$

indépendance des variables x_i et x_j

$$\text{factorisation } f(\underline{x}) = f_i(x_i, \dots, x_{k \neq j}) \cdot f_j(x_j, \dots, x_{k \neq i})$$

$$\Rightarrow E[x_i \cdot x_j] = E[x_i] E[x_j] \Rightarrow \sigma_{ij} = 0$$

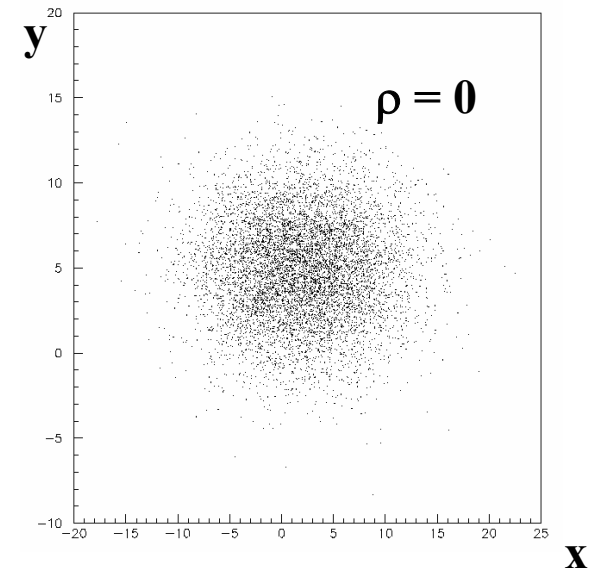
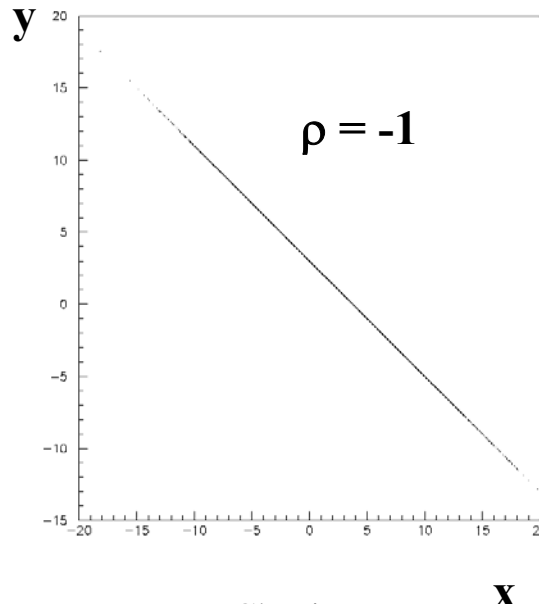
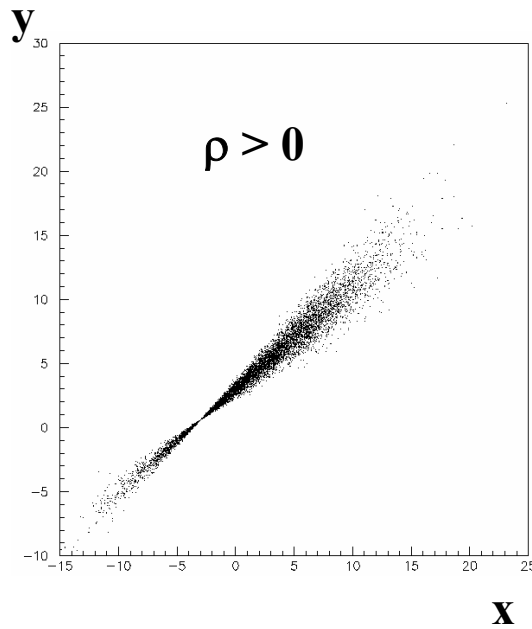
le fait que x_i prenne une valeur particulière parmi ses valeurs possibles n'affecte pas la probabilité qu'à x_j de prendre une parmi ses valeurs possibles.

- coefficient de corrélation entre variables x_i et x_j

$$\rho_{ij} = \frac{\sigma_{ij}}{\sigma_i \sigma_j} = \frac{E[(x_i - \mu_i)(x_j - \mu_j)]}{\sqrt{E[(x_i - \mu_i)^2] E[(x_j - \mu_j)^2]}}$$

si indépendance: $\sigma_{ij} \Rightarrow \rho_{ij} = 0$

si dépendance linéaire: $x_j = a x_i + b \quad \Rightarrow \quad \mu_j = a \mu_i + b \quad \Rightarrow \quad |\rho_{ij}| = 1$



Fonction de densité marginale

cas de 2 variables, extension triviale au cas de n variables

- projection de $f(x_1, x_2)$ sur les axe x_1 et x_2

$$h_1(x_1) = \int_{-\infty}^{\infty} f(x_1, x_2) dx_2 \quad \text{et} \quad h_2(x_2) = \int_{-\infty}^{\infty} f(x_1, x_2) dx_1$$

si x_1 et x_2 sont indépendantes: $f(x_1, x_2) = f_1(x_1) f_2(x_2) \Rightarrow h_i(x_i) \equiv f_i(x_i)$

Fonction de densité conditionnelle

- fdp de x_1 pour la valeur particulière x_2^0 prise par x_2 et réciproquement

$$g_1(x_1 / x_2 = x_2^0) = \frac{f(x_1, x_2^0)}{h_2(x_2^0)} \quad \text{et} \quad g_2(x_2 / x_1 = x_1^0) = \frac{f(x_1^0, x_2)}{h_1(x_1^0)}$$

- si x_1 et x_2 sont indépendantes: $f(x_1, x_2) = f_1(x_1) f_2(x_2)$ et $h_i(x_i) \equiv f_i(x_i)$

$$\Rightarrow g_1(x_1 / x_2 = x_2^0) \equiv f_1(x_1) \equiv h_1(x_1)$$

$$\Rightarrow g_2(x_2 / x_1 = x_1^0) \equiv f_2(x_2) \equiv h_2(x_2)$$

Fonction caractéristique

$$\phi(t_1, t_2, \dots, t_n) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \dots \int_{-\infty}^{\infty} e^{it_1 x_1 + it_2 x_2 + \dots + it_n x_n} f(x_1, x_2, \dots, x_n) dx_1 dx_2 \dots dx_n$$

Variables indépendantes: factorisation de la fonction caractéristique

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = f_1(x_1) f_2(x_2) \dots f_n(x_n) \rightarrow$$

$$\phi(t_1, t_2, \dots, t_n) = \phi_1(t_1) \phi_2(t_2) \dots \phi_n(t_n)$$

$$\text{avec } \phi_k(t_k) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{it_k x_k} f_k(x_k) dx_k$$

Changement de variable

- soit x distribué suivant $f(x)$
soit y distribué suivant $f'(y)$
soit $y = y(x)$ une transformation bijective entre x et y

- Conservation de la probabilité:

$$f(x) dx = f'(y) dy$$

$$f'(y) = f(x) \left| \frac{dx}{dy} \right|$$

- Cas général de n variables

$$f'(y_1, y_2, \dots, y_n) = |J| f(x_1, x_2, \dots, x_n)$$
$$J_{ij} = \frac{\partial x_i}{\partial y_j}$$